

# 路虎揽胜纵向加速度传感器校准

**功能说明：** 在拆除并重新安装驻车制动模块后，需要使用此特殊功能。

**实测车型：** 2016 路虎揽胜，VIN 为：SALWA2VF7GA57\*\*\*\*，如下图：



## 操作指引:

1). 使用自动搜索功能, 确定车型信息正确, 点“是”, 如图 1:



图 1

2). 选择“驻车制动控制模块”, 如图 2:



图 2

3). 进入驻车制动控制模块，进入特殊功能，选择“纵向加速度计标定”，如图 3:



图 3

4). 按“确定”执行该功能，如图 4:

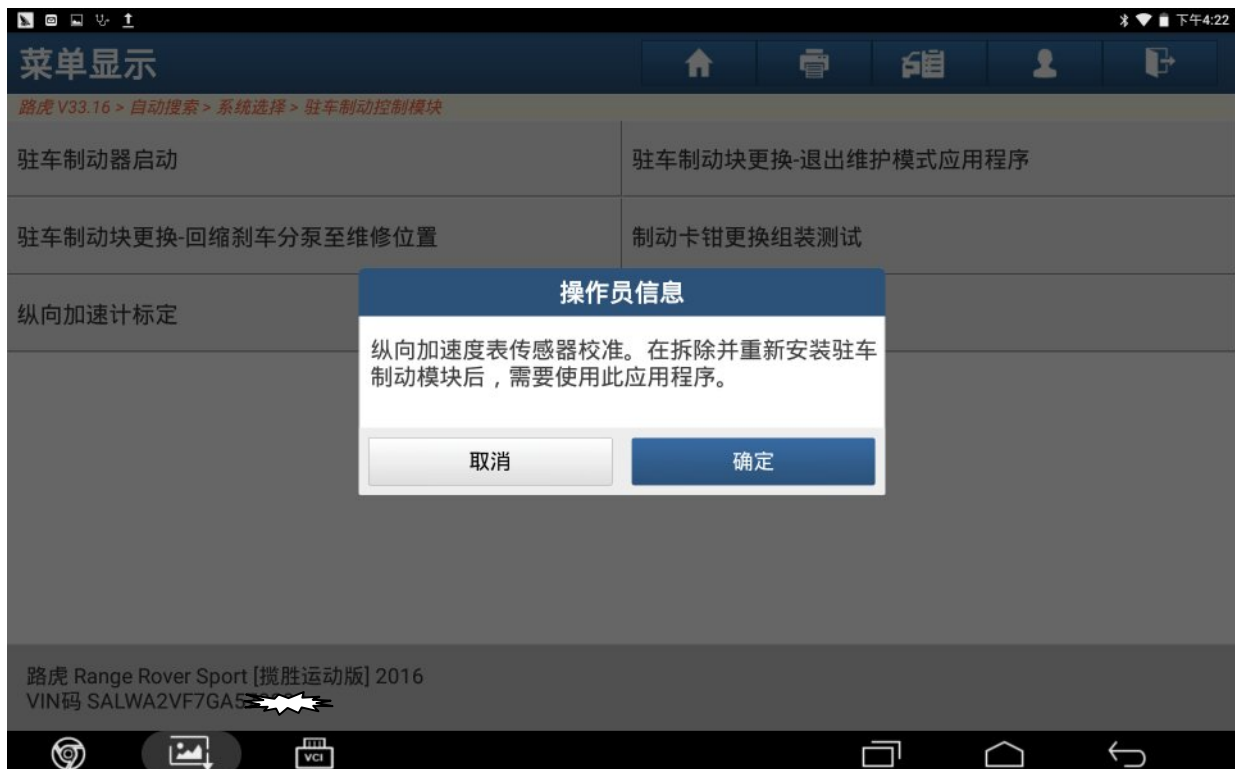


图 4

5). 打开点火开关，按“确定”，如图 5:



图 5

6). 实施驻车制动，确保车辆停在平坦地面，按“确定”，如图 6:

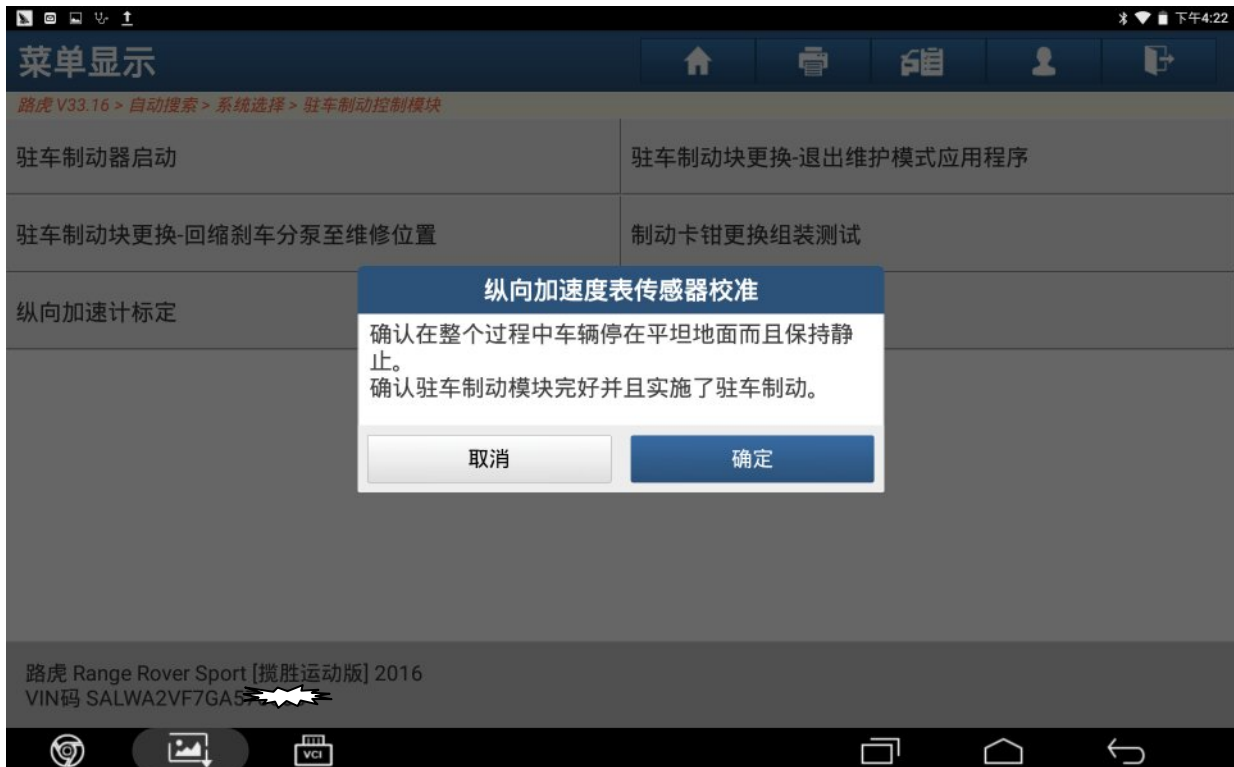


图 6

7). 按“确定”进行纵向加速度传感器校准, 如图 7:

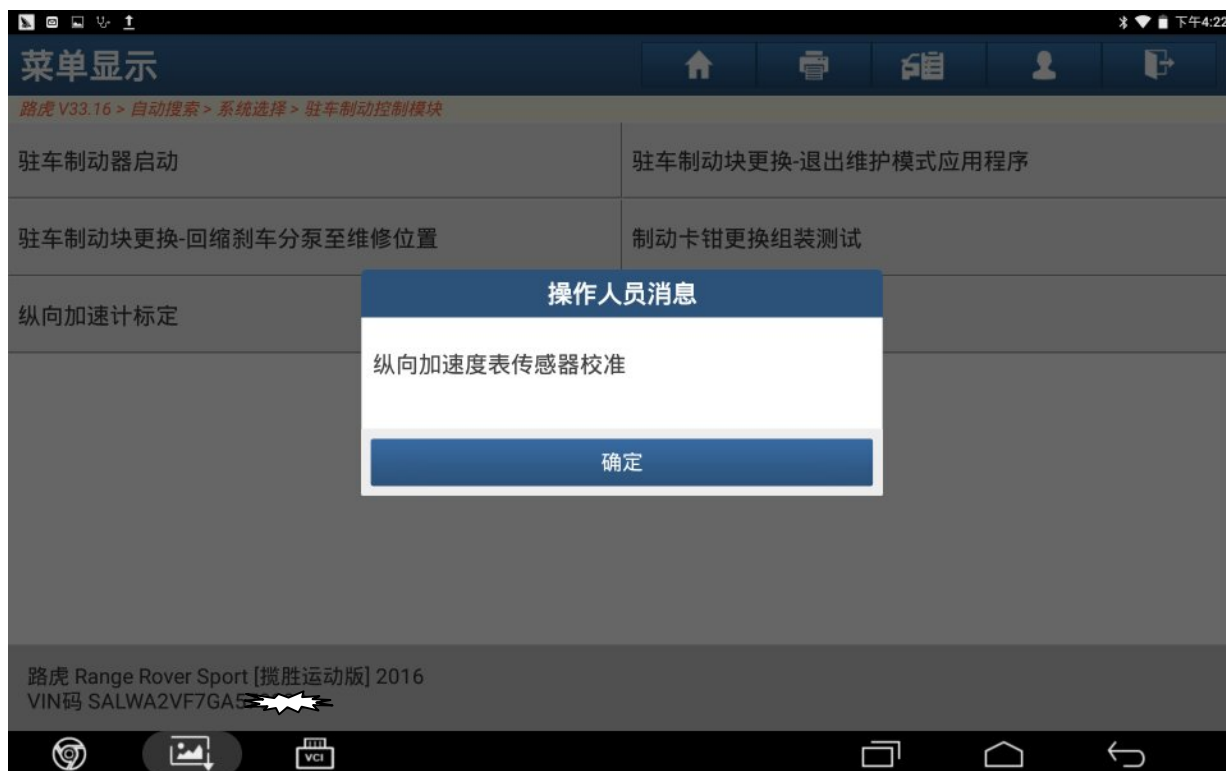


图 7

8). 纵向加速度传感器校准完成, 按“确定”, 如图 8:

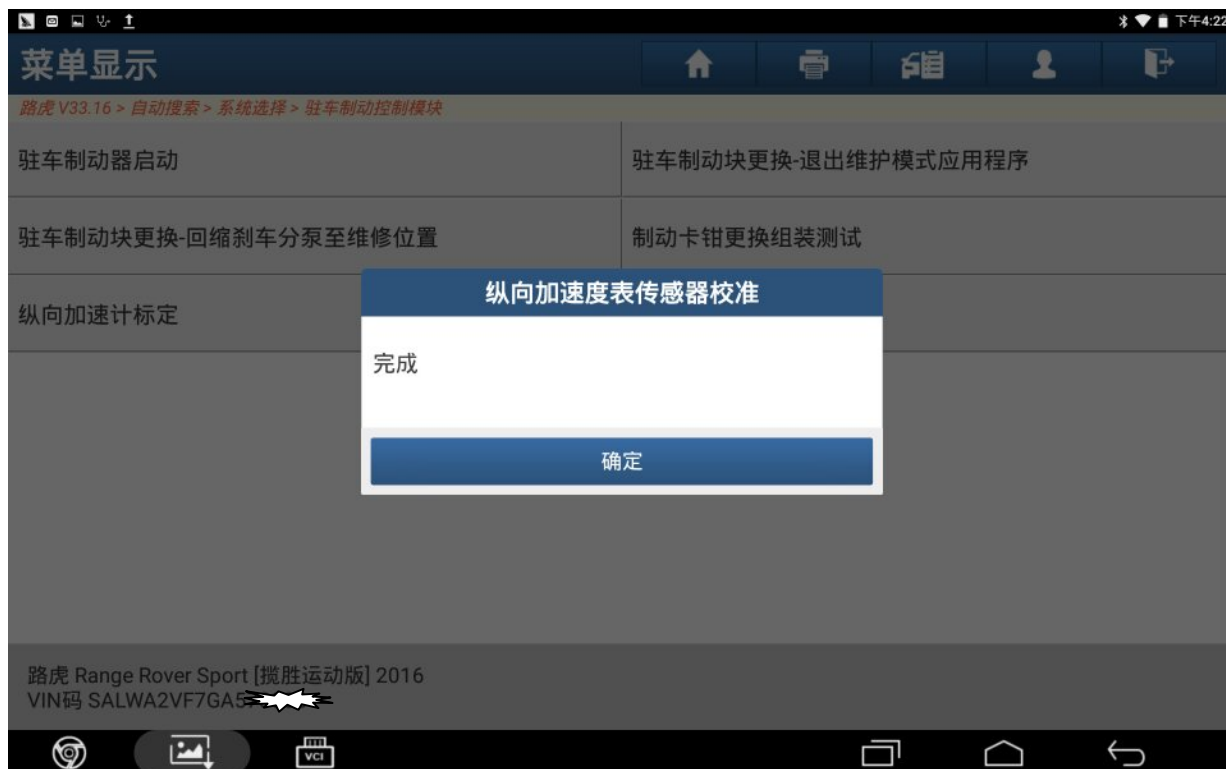


图 8

9). 关闭点火开关, 按“确定”, 如图 9:

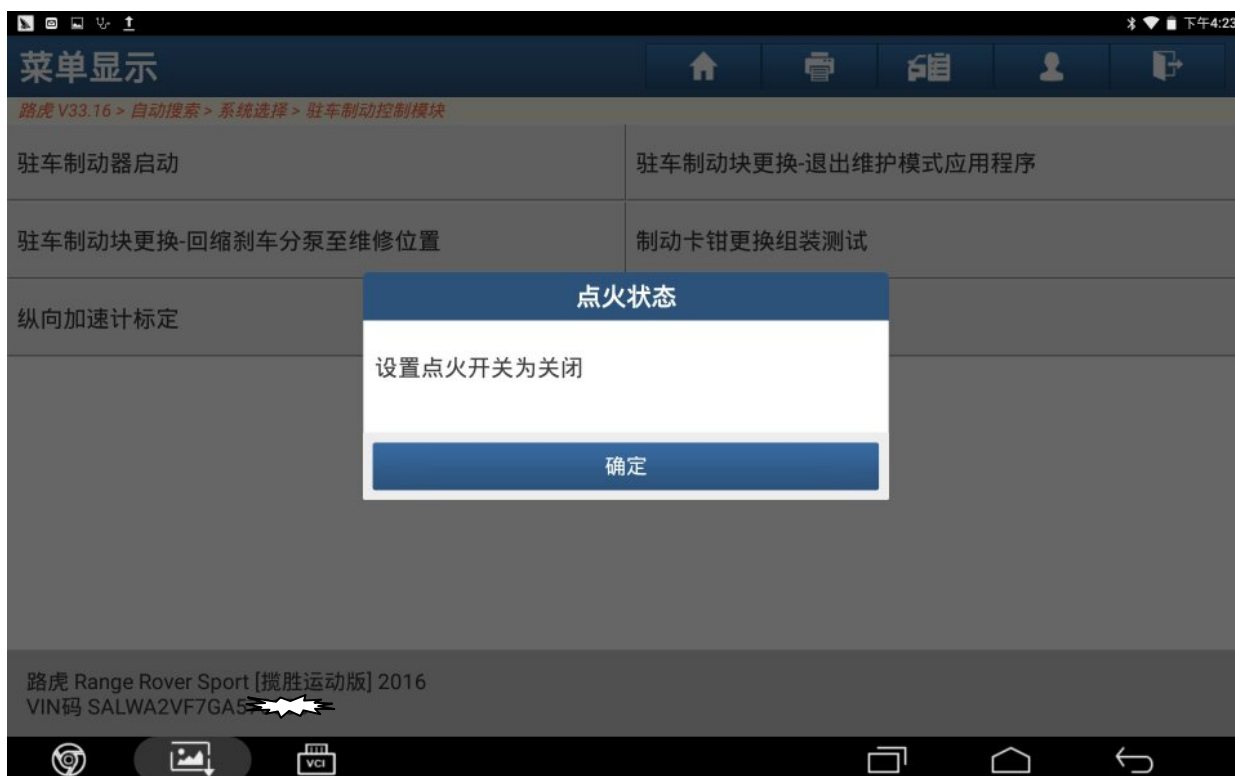


图 9

10). 打开点火开关, 按“确定”, 如图 10:

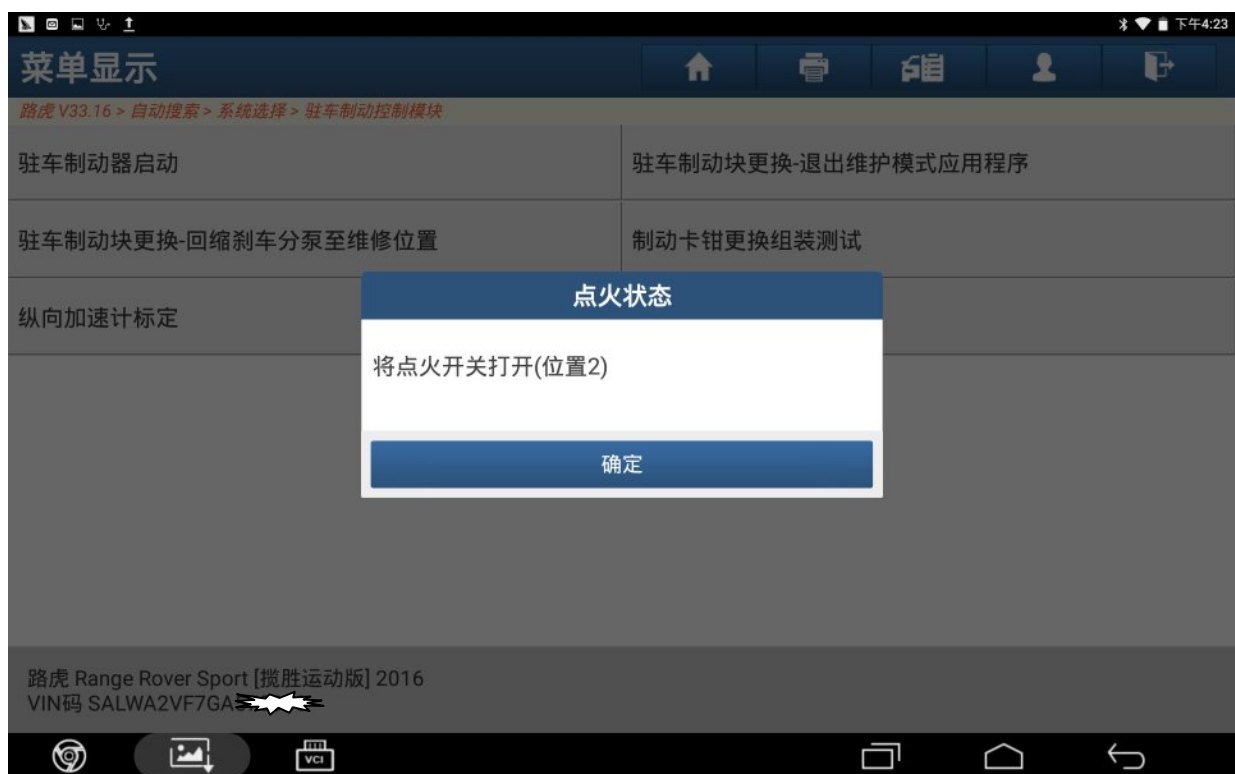


图 10



11). 按“是”，清除故障码，如图 11:

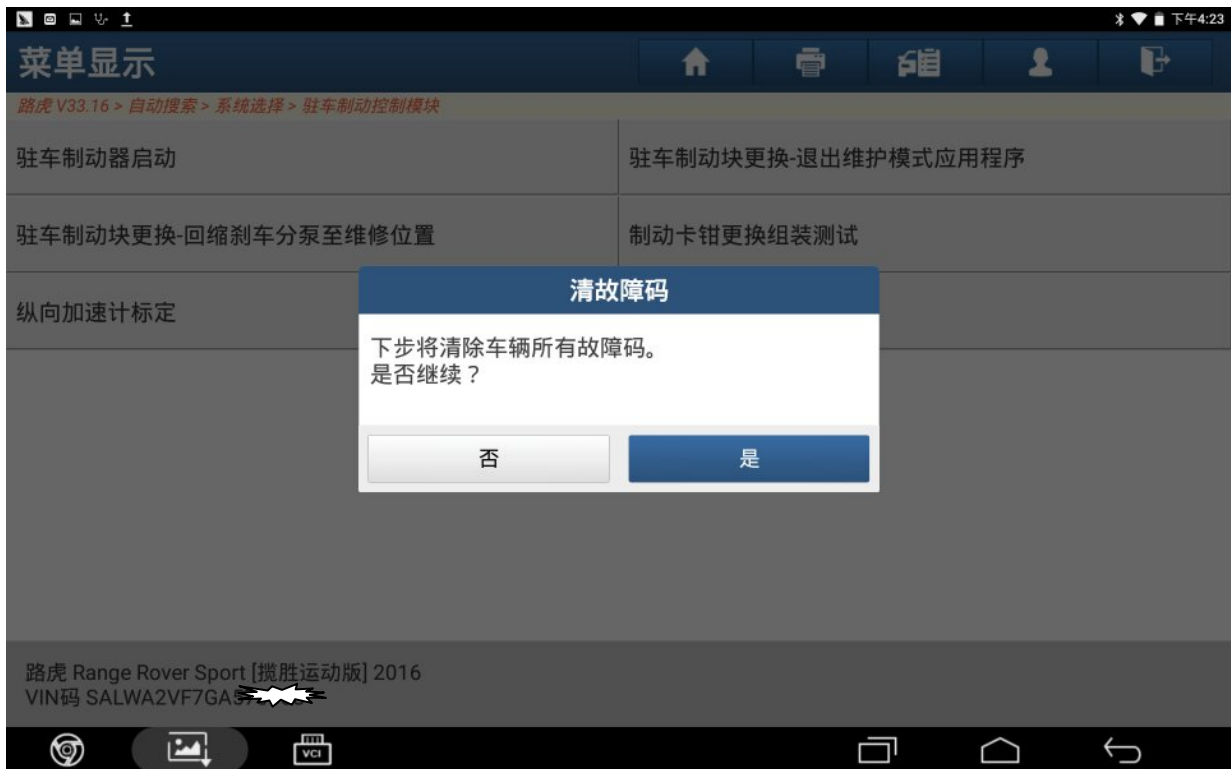


图 11

12). 清除故障码中，如图 12:

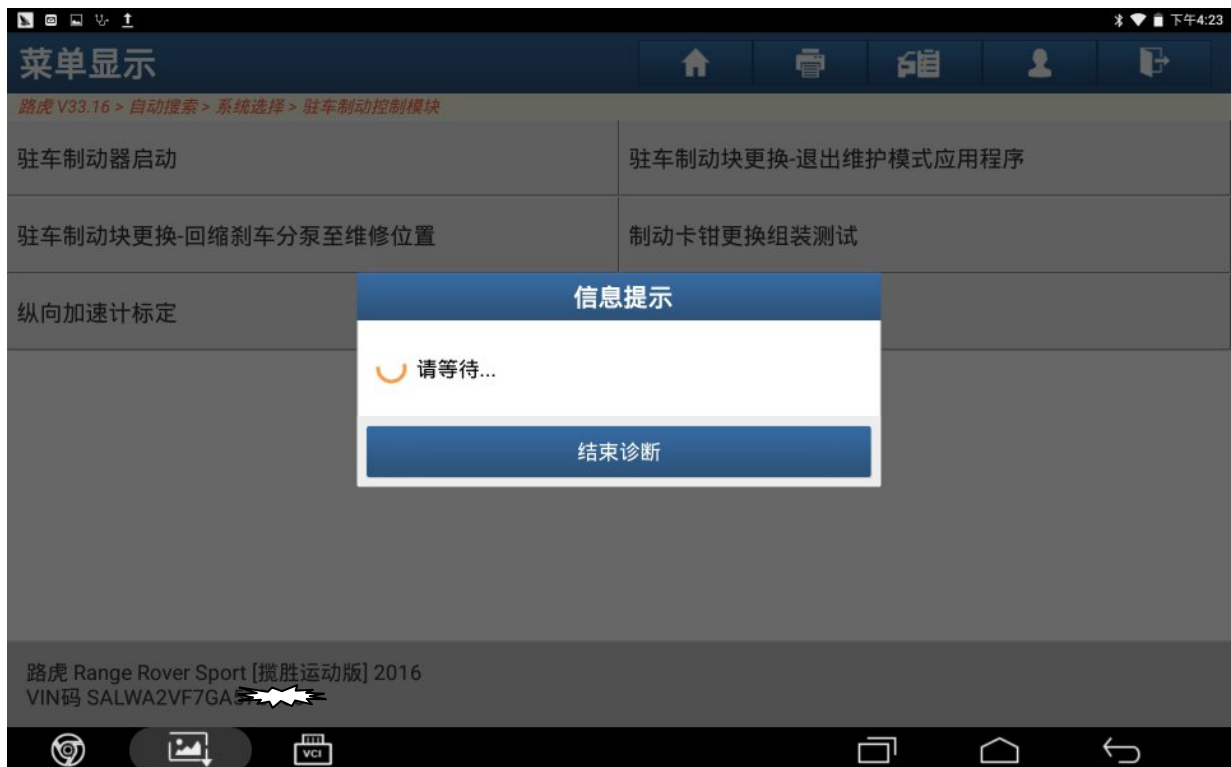


图 12

13). 关闭点火开关, 按“确定”, 如图 13:

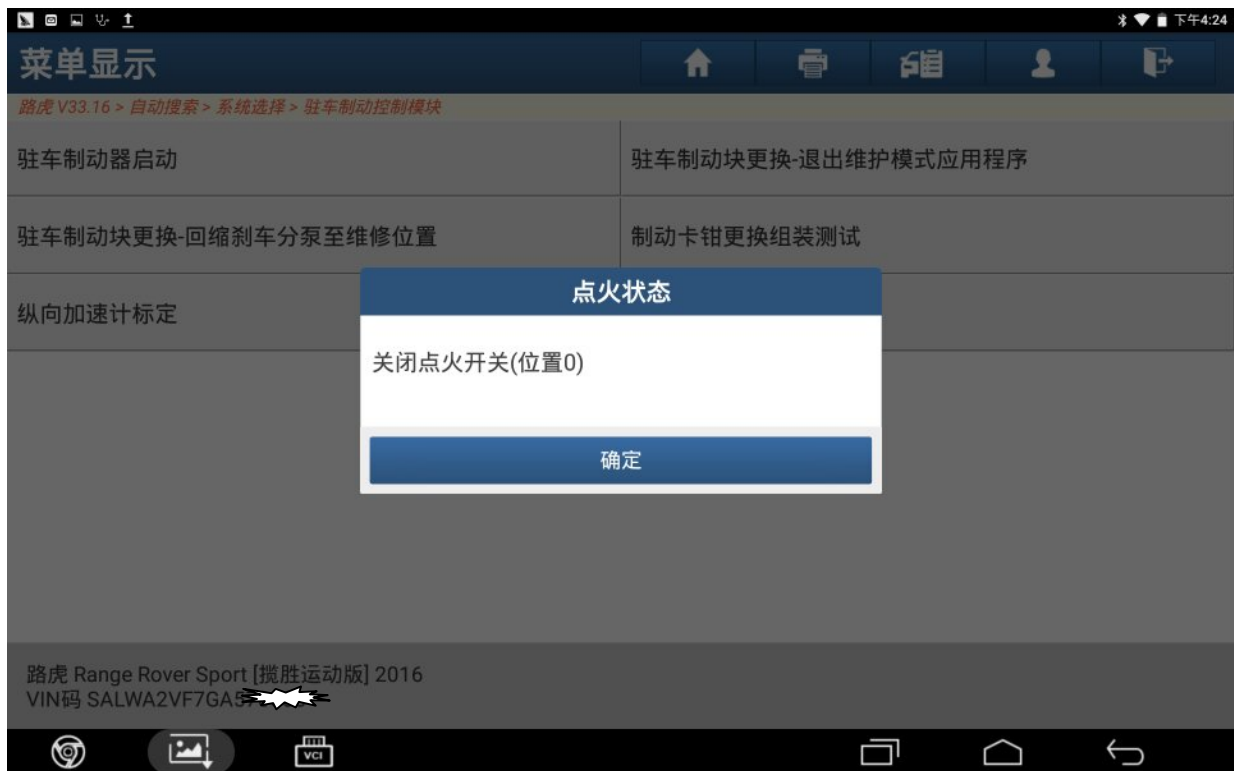


图 13

14). 打开点火开关, 按“确定”, 如图 14:

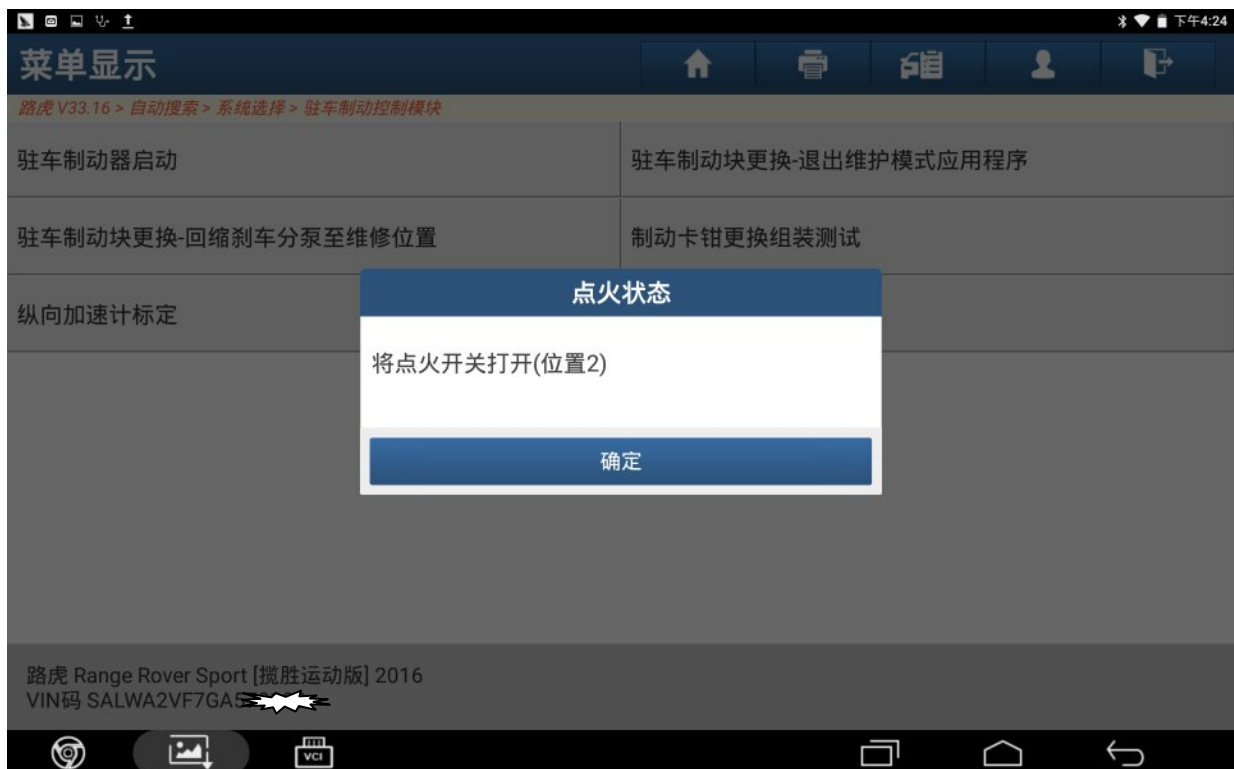


图 14



15). 控制模块程序完成，点“确定”，如图 15:

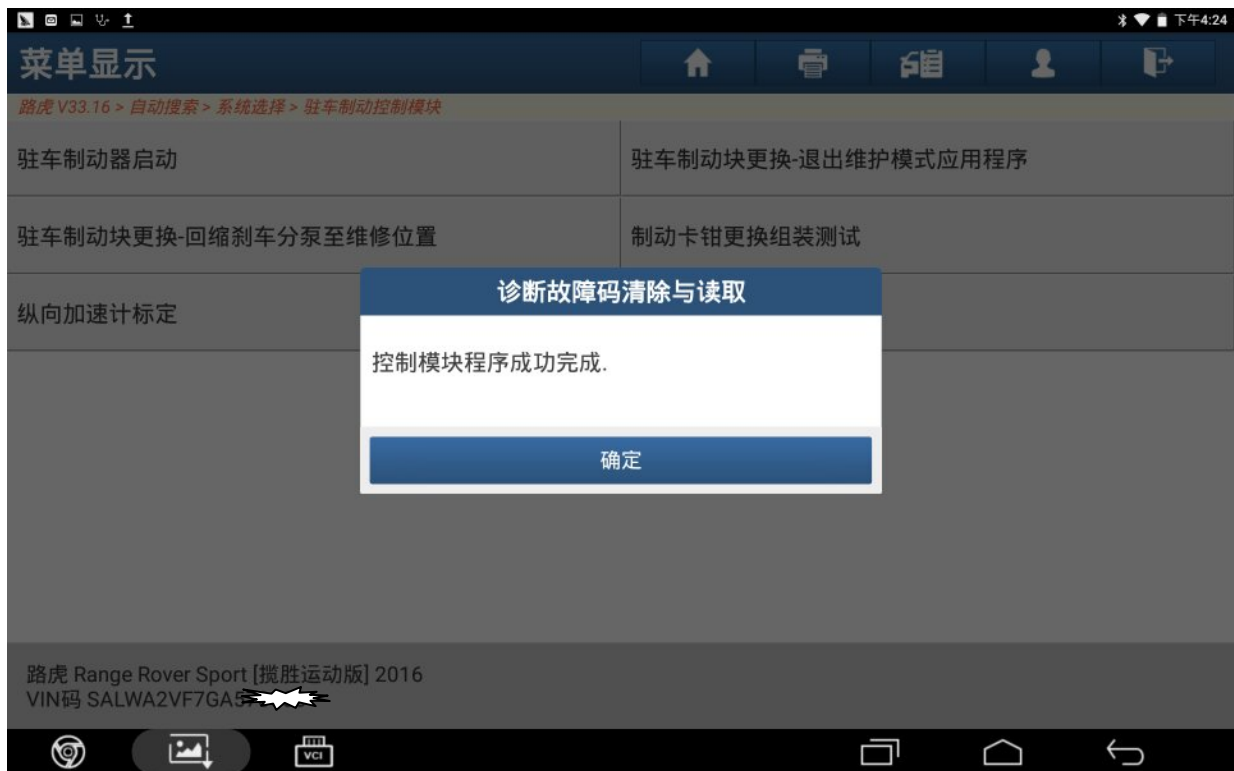


图 15

## 声明:

该文档内容归深圳市元征科技股份有限公司版权所有，任何个人和单位不经同意不得引用或转载。