

5. 车载诊断说明[车后监控系统]

5.1 DTC检查

- 1). 将汽车故障诊断仪连接至DLC-2。
- 2). 在车辆得到识别之后, 从汽车故障诊断仪 的初始化屏幕中选择下述项目。
 - A). 使用笔记本电脑时
 - 选择“自检”。
 - 选择“模块”。
 - 选择“RVM”。
 - B). 使用掌上电脑时
 - 选择“模块测试”。
 - 选择“RVM”。
 - 选择“自检”。
- 3). 根据屏幕上的指示对DTC 进行检查。
 - 如果显示了任何DTC, 请根据相关的DTC 检查进行故障检修。
- 4). 在完成维修之后, 清除储存在车后监控控制模块中的所有DTC。

5.2 清除DTC

- 1). 将汽车故障诊断仪连接至DLC-2。
- 2). 在车辆得到识别之后, 从汽车故障诊断仪 的初始化屏幕中选择下述项目。
 - A). 使用笔记本电脑时
 - 选择“自检”。
 - 选择“模块”。
 - 选择“RVM”。
 - B). 使用掌上电脑时
 - 选择“模块测试”。
 - 选择“RVM”。
 - 选择“自检”。
- 3). 根据屏幕上的指示对DTC 进行检查。
- 4). 按下屏幕上的清除按钮, 以清除DTC。
- 5). 将点火开关切换至OFF。
- 6). 把点火开关打在ON 位置并等待 5 秒或更久。
- 7). 进行DTC 检查。
- 8). 确认未显示任何DTC。

5.3 PID数据监控检查

- 1). 将汽车故障诊断仪 连接至DLC-2。
- 2). 在车辆得到识别之后, 从汽车故障诊断仪 的初始化屏幕中选择下述项目。
 - A). 使用笔记本电脑时
 - 选择“数据记录器(DataLogger)”。

- 选择“模块”。
 - 选择“RVM”。
- B). 使用掌上电脑时
- 选择“模块测试”。
 - 选择“RVM”。
 - 选择“数据记录器(DataLogger)”。
- 3). 从PID 表中选择适用的PID。
- 4). 根据屏幕上的指示对PID 数据进行检查。

说明: PID 数据屏幕功能用于计算模块中输入/输出信号的计算值。因此，如果输出部件的被监控值不在规范值的范围内，则必须检查与相关的输出部件控制相应的输入部件的被监控值。此外，系统不会因为监控值异常显示输出部件故障，所以必须独立检查输出部件。

5.4 PID数据监控表

PID 名 (定义)	装置/操作	数据内容	检查项目
AIM_ANGL_L	。	车后监控控制模块 (LH)对光角度显示	车后监控控制模块 (LH)
AIM_ANGL_R	。	车后监控控制模块 (RH)对光角度显示	车后监控控制模块 (RH)
BUZZER	打开/关闭	车后监控警告蜂鸣器运行: 开启 车后监控警告蜂鸣器未运行: 关闭	仪表组
INTNL_TMP_L	。 C	车后监控控制模块 (LH)内部温度显示	车后监控控制模块 (LH)
INTNL_TMP_R	。 C	车后监控控制模块 (RH)内部温度显示	车后监控控制模块 (RH)
MAIN_SW	打开/关闭	按下 RVM 开关: 开启 未按下 RVM 开关: 关闭	RVM 开关
OP_BRT_L	-	RVM 报警指示灯 (LH)亮度	RVM 报警指示灯 (LH)
OP_BRT_R	-	RVM 报警指示灯 (RH)亮度	RVM 报警指示灯 (RH)
RVM_SYS_ST	关闭/被动 _打开/主动 _打开/故障	车后监控系统停止: 关闭 车后监控系统备用: 被动 _开启 车后监控系统运行: 主动 _开启 车后监控系统故障: 故障	车后监控系统相关部件
TURN_SW_L	打开 /关闭	旋转开关位于左转位置: 打开 旋转开关位于关闭位置: 关闭	旋转开关 (灯开关)
TURN_SW_R	打开 /关闭	旋转开关位于右转位置: 开启 旋转开关位于关闭位置: 关闭	旋转开关 (灯开关)

VPWR_L	V	车后监控控制模块 (LH) 蓄电池电压显示	车后监控控制模块 (LH)
VPWR_R	V	车后监控控制模块 (RH) 蓄电池电压显示	车后监控控制模块 (RH)
VSPD	KPH	车辆停止: 0 KPH 车辆行驶: 显示车速	
YAW_RATE	° /s	车辆停止行驶或者直线行驶: 向左转弯: 0° /s—改变至正方向 向右转弯: 0° /s—改变至负方向	组合传感器

5.5 有效命令模式检查

- 1). 将汽车故障诊断仪连接至DLC-2。
- 2). 在车辆得到识别之后, 从汽车故障诊断仪 的初始化屏幕中选择下述项目。
 - A). 使用笔记本电脑时
 - 选择“数据记录器(DataLogger)”。
 - 选择“模块”。
 - 选择“RVM”。
 - B). 使用掌上电脑时
 - 选择“模块测试”。
 - 选择“RVM”。
 - 选择“数据记录器(DataLogger)”。
- 3). 从PID 表中选择有效命令模式。
- 4). 执行有效命令模式, 检查各部件的操作。
 - 如果在有效命令模式检查之后不能验证输出部件的操作, 那么这表示在输出部件中有可能存在开路或短路、被卡住或操作故障等情形。

5.6 有效命令模式表

命令名称	工作条件	装置/操作	输出部件名称
BUZZER	On:报警器响	关闭/打开	报警器 (仪表组)
WRN_IND_R	打开:RVM 报警指示灯 (RH) 点亮	关闭/打开	RVM 报警指示灯 (RH)
WRN_IND_L	打开:RVM 报警指示灯 (LH) 点亮	关闭/打开	RVM 报警指示灯 (LH)

5.7 DTC表

DTC 编号	说明
B11CB:11	RVM 报警指示灯 (RH) 电路故障
B11CB:15	RVM 报警指示灯 (RH) 电路故障

B11D3:11	RVM 警告指示灯 (LH) 电路故障
B11D3:15	RVM 警告指示灯 (LH) 电路故障
B11F2:23	RVM 开关电路故障
U0001:88	模块通信错误 (HS-CAN)
U0028:87	车后监控控制模块 (LH) 和 (RH) 之间通信错误
U0100:00	与 PCM 的通信错误
U0101:00*	与 TCM 通信错误
U0121:00	与 DSC HU/CM 通信错误
U0140:00	与 BCM 的通信错误
U0155:00	与仪表组的通信错误
U0401:68	自 PCM 的信号不稳定
U0402:68*	自 TCM 的信号不稳定
U0415:68	来自 DSC HU/CM 的不稳定信号
U1A4B:16	车后监控控制模块 (LH) 电源电路故障
U1A4B:17	车后监控控制模块 (LH) 电源电路故障
U1A4B:43	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:44	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:45	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:46	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:47	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:48	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:49	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:54	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:96	车后监控控制模块 (LH) 故障
U1A4B:97	车后监控控制模块 (LH) 故障
U2100:00	车后监控控制模块 (RH) 配置错误
U3000:43	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:44	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:45	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:46	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:47	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:48	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:49	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:4B	车后监控控制模块 (LH/RH) 故障
U3000:54	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:96	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3000:97	车后监控控制模块 (RH) 故障
U3003:16	车后监控控制模块 (RH) 电源电路故障
U3003:17	车后监控控制模块 (RH) 电源电路故障

*:ATX