

U0073/94 U0123/62 U0124/95 U0126/63 U0293/59故障码解析

故障码说明:

DTC	说明
U0073/94	控制模块通信总线通信中断
U0123/62	与横摆率传感器模块失去通信
U0124/95	与横向加速度传感器模块失去通信
U0126/63	与转向角传感器模块失去通信
U0293/59	HV ECU 通信故障

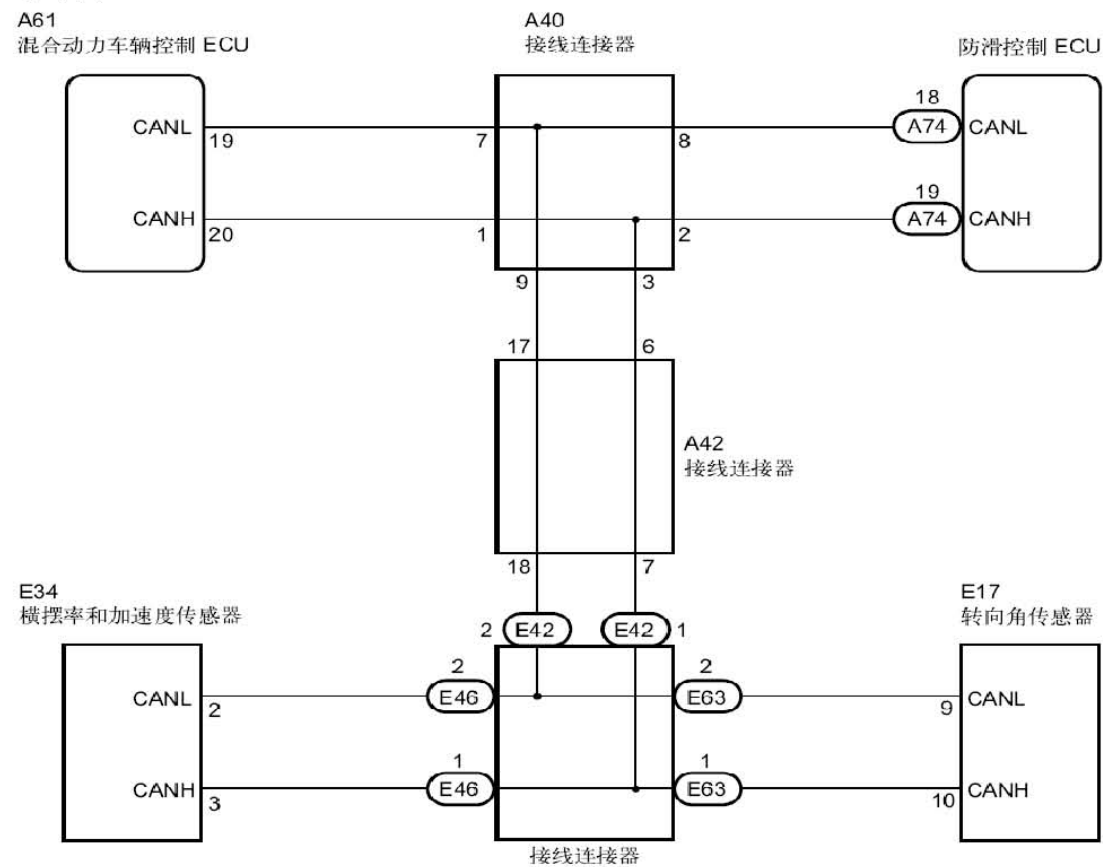
描述：通过CAN通信系统，防滑控制ECU接收来自混合动力车辆控制ECU、转向角传感器及横摆率和加速度传感器的信号。

故障码分析:

DTC代码	INF代码	DTC检测条件	故障部位
U0073/94	360	检测到以下任一条件时： 1. 防滑控制ECU的数据输出完毕后，继续发送信号达5秒钟或更长时间。 2. 100毫秒内总线通信中断的状态出现一次或多次，此情况连续出现10次。（未能接收到已发送的信号。）	CAN 通信系统
U0123/62	338	检测到以下任一条件时： 1. 端子IG1电压为10V或更高时，不能接收到来自横摆率传感器的数据，此情况持续1秒钟或更长时间。 2. 端子IG1电压为10V或更高时，以下情况连续发生10次： • 不能接收到来自横摆率传感器的数据的情况在5秒钟内出现一次或多次。	CAN 通信系统（防滑控制 ECU 至横摆率和加速度传感器）

U0124/95	319	<p>检测到以下任一条件时：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 端子IG1电压为9.5V或更高时，不能接收到来自减速度传感器的数据，此情况持续1秒钟或更长时间。 2. 端子IG1电压为9.5V或更高时，以下情况连续发生10次： <ul style="list-style-type: none"> • 不能接收到来自减速度传感器的数据的情况在5秒钟内出现一次或多次。 	CAN 通信系统（防滑控制 ECU 至横摆率和加速度传感器）
U0126/63	350	<p>检测到以下任一条件时：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 端子IG1电压为10V或更高时，不能接收到来自转向角传感器的数据，此情况持续1秒钟或更长时间。 2. 端子IG1电压为10V或更高时，以下情况连续发生10次： <ul style="list-style-type: none"> • 不能接收到来自转向角传感器的数据的情况在5秒钟内出现一次或多次。 	CAN 通信系统（防滑控制 ECU 至转向角传感器）
U0293/59	152	端子IG2电压为9.5V或更高的情况持续2秒钟或更长时间时，与混合动力车辆控制ECU的通信保持无效，此情况持续2秒钟或更长时间。	CAN通信系统（防滑控制 ECU至混合动力车辆控制ECU）
↑	153	端子G2电压为9.5V或更高的情况持续2秒钟或更长时间时，5秒钟内出现一次或多次与混合动力车辆控制ECU的通信，在1分钟内从有效通信变为无效通信达10次或更多次。	↑
↑	154	端子IG2电压为9.5V或更高的情况持续2秒钟或更长时间时，接收异常再生制动扭矩值或制动请求扭矩值，此情况持续2秒钟或更长时间。	↑

电路图



故障码诊断流程:

1). 检查线束和连接器 (瞬间中断)

A). 使用汽车故障诊断仪检查DTC所对应的线束和连接器有无任何瞬间中断。

ABS/VSC/TRC

诊断仪显示	测量项目/ 范围	正常状态
HV Communication Open	混合动力车辆通信断路检测 /Error 或 Normal	Error: 瞬间中断 Normal : 正常
Steering Open	转向角传感器断路检测/Error 或 Normal	Error: 瞬间中断 Normal : 正常
Yaw Rate Open	横摆率传感器断路检测/Error 或 Normal	Error: 瞬间中断 Normal: 正常

结果

结果	转至
有持续断路	A
无瞬间中断	B
有瞬间中断	C

提示: 拆下传感器和连接器前执行上述检查。

A: 进行下一步

B: 转至步骤 3

C: 转至步骤 4

- 2). 检查各传感器和ECU连接器是否连接牢固
- A). 将电源开关置于OFF位置。
- B). 检查各传感器和ECU连接器是否连接牢固。
- 正常：进行下一步
- 异常：将连接器正确连接至各传感器或ECU

3). 重新确认DTC

- A). 将电源开关置于OFF位置。
- B). 记录输出DTC（ABS、VSC、电子控制制动系统和/ 或CAN通信系统）。
- 提示：如果CAN通信系统DTC与相关传感器DTC同时输出，则在CAN通信系统恢复正常后对相关传感器DTC（ABS、VSC和电子控制制动系统）进行故障排除。

结果

结果	转至
输出 DTC (CAN 通信系统 DTC)	A
输出 DTC (ABS 、VSC 和/ 或电子控制制动系统 DTC)	B
未输出 DTC	C

- A: 检查 CAN 通信系统
- B: 维修输出 DTC 指示的电路
- C: 检查是否存在间歇性故障

4). 维修或更换线束或连接器

- A). 将电源开关置于OFF位置。
- B). 维修或更换线束或连接器。
- C). 检查防滑控制ECU和各传感器或ECU之间是否存在瞬间中断。
- D). 检查并确认无瞬间中断。

5). 重新确认 DTC

- A). 将电源开关置于OFF位置。
- B). 清除 DTC。
- C). 将电源开关置于 ON (READY) 位置。
- D). 以 15 km/h (9 mph) 或更高的速度驾驶车辆并左右转动方向盘。
- E). 检查并确认未输出 CAN 通信系统 DTC。
- F). 如果输出ABS、VSC 和电子控制制动系统 DTC，则进行记录。

结果

结果	转至
输出 CAN 通信系统 DTC	A
未输出DTC（输出ABS 、VSC和/或电子控制制动系统DTC）	B
未输出DTC（未输出ABS、VSC和/或电子控制制动系统DTC）	C

提示：维修各传感器DTC（ABS、VSC 和/或电子控制制动系统）时，CAN通信系统必须正常。

- A: 检查CAN通信系统
- B: 维修输出DTC指示的电路
- C: 结束