

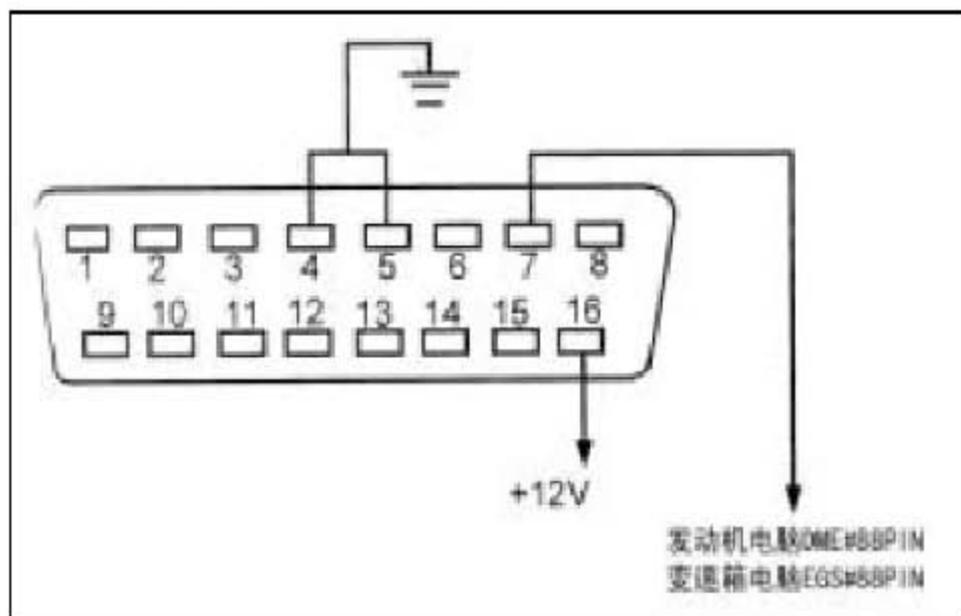
## 8. 自我诊断

### 8.1 诊断座位置及说明

1). 20pin 诊断座。



2). 16PIN 诊断座。



## 8.2 故障码检修

故障码	故障码内容	-信号状态 -检查到的信号	输入/ 输出 元件	解释
1 01	EVAP 阀	输出数字信号 开/关 低电位	LDP	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02 A (i (2A))
1 01	2 缸点火 线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电 阻	DME 电脑在每缸发生二次点 火后, 就会根据线束上的并联 电阻的反馈信号, 来确定点火 是否发生。
2 02	燃油泄露 阀	输出数字信号 脉冲宽度低电 位	燃油泄露阀	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02 A (i (2A))
2 02	4 缸点火 线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电 阻、	DME 电脑在每缸发生二次点 火后, 就会根据线束上的并联 电阻的反馈信号, 来确定点火 是否发生。
3 03	EVAP 阀, 簧片开关 不能闭 合。 不能打 开或不 能闭 合。	输入数字信号 12v 开/关	LDP 簧片接 触开关	在一个预定好的时间里, LDP 簧片开关必须是从高到低或 是从低到高变化的, 或是在预 定好的时间里 LDP 簧片开关 长时间处于一个低电位。
3 03	6 缸点火 线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电 阻	DME 电脑在每缸发生二次点 火后, 就会根据线束上的并联 电阻的反馈信号, 来确定点火 是否发生。
4 04	三元催化 前加热氧 传感器 (2 缸 侧)	输出数字信号 脉冲宽度 (低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号 为 (0.02 A (i (2A))
5 05	2 缸喷油 器线路	输出数字信号 脉冲宽度 (低电位)	喷油器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02 A (i (2A))

5 05	三元催化前加热氧传感器(2缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度 (低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02 A (i (2A )
6 06	1缸喷油器线路	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	喷油器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02 A (i (2A )
6 06	仪表板 CAN通信 中断	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	仪表板	在预定的时间内没收到CAN 信息
7 07	散热器出 水口发动 机水温	输入模拟信号 12v 电压	散热器出水 口水温传感 器	信号范围和预先设定的诊断 范围不符
8 08	失火和油 压过低	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	当油位过低/仪表板上的燃油 储备灯点亮时,失火故障被记 录
8 08	空气流量 计线路	输入模拟信号 0-5v 电压	热膜式空气 流量计	信号范围和预先设定的诊断 范围不符
10 0A	三元催化 前氧传感 器(1缸 侧)	输入模拟信号 0-1v 高电位是 混合气浓	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围 来确定在输入线路中电路是 否存在短路
10 0A	发动机冷 却水温线 路	输入模拟信号 0-5V 电压	水温传感器	信号范围和预先设定的诊断 范围不符
11 0B	EVAP 系 统,压力 传感器	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力传 感器	信号范围和预先设定的诊断 范围不符
12 00	三元催化 后氧传感 器(1缸 侧)	输入模拟信号 0-1v 高电位是 混合气浓	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围 来确定在输入线路中电路是 否存在短路
12 00	节气门位 置传感器	输入模拟信号 0-5v 电压	节气门位置 传感器	信号范围和预先设定的诊断 范围不符,如果空气流量计和 节气门位置传感器逻辑上不 匹配的话,将会出现一个故障 码。

13 0D	三元催化前氧传感器加热线路(1缸侧)	输出数字信号脉冲宽度(低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02 A (i (2A))
14 0E	三元催化后氧传感器加热(1缸侧)	输出数字信号脉冲宽度(低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02 A (i (2A))
14 0E	进气温度	输入模拟信号0-5v 电压	进气温度传感器	信号范围和预先设定的诊断范围不符
15	三元催化前氧传感器响应迟缓(1缸侧)	输入模拟信号0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器在一段时间内浓或稀变化的总次数,若它在很长时间内都保持浓或稀的状态,氧传感器可能坏掉了。
16 10	三元催化前氧传感器(1缸侧)	输入模拟信号0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器信号在一段时间从浓到稀转变的次数,若转变时间持续过长,将有故障码被设定
16 10	空调压缩机脉宽信号	输入数字信号0-12v 脉冲宽度	空调	检查脉宽与波形信号频率是否一致,是否处于高或低的位置不变
17 11	三元催化后氧传感器响应迟缓(1缸侧)	输入模拟信号0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器信号在一段时间从浓到稀转变的次数,若转变时间持续过长,将有故障码被设定
18 12	EWS 无信号或是信号出错	输入二进制数据流 0-12v “比特“(二进制)信息	EWS	检测时在一个特定的时间内无信号或是故障信息成一系列出现
18 12	三元催化前氧传感器(2缸侧)	输入模拟信号0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中电路是否存在短路
19 13	EKAT CAN 通信中断	输入数字信号0-12v 二进制信息	电子加热催化	在预期的时间内收不到信号

20 14	发动机故障灯	输出数字信号稳定的（低电压）	仪表板	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02 A（i（2A））
20 14	三元催化后氧传感器（2 缸侧）	输入模拟信号 0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中电路是否存在短路
21 15	电子可变气门故障	输出数字信号开/关（低电位）	可变电子气门	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02 A（i（2A））
21 15	三元催化前氧传感器响应迟缓（2 缸侧）	输入模拟信号 0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器信号在一段时间从浓到稀转变的次数，若转变时间持续过长，将有故障码被设定
22 16	3 缸喷油器线路	输出数字信号脉冲宽度（低电位）	喷油器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02 A（i（2A））
22 16	三元催化前氧传感器（2 缸侧）	输入模拟信号 0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器信号在一段时间从浓到稀转变的次数，若转变时间持续过长，将有故障码被设定
23 17	6 缸喷油器线路	输出数字信号脉冲宽度（低电位）	喷油器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02 A（i（2A））
23 17	三元催化后氧传感器响应迟缓（2 缸侧）	输入模拟信号 0-1v 高电位是混合气浓	氧传感器	检查氧传感器信号在一段时间从浓到稀转变的次数，若转变时间持续过长，将有故障码被设定
24 18	4 缸喷油器线路	输出数字信号脉冲宽度（低电位）	喷油器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02 A（i（2A））

24 18	空调压缩机运行故障	输入数字信号 0-12v 开/关	空调	当空调关闭但压缩机工作时,故障被设定
25 19	三元催化前氧传感器加热线路(1缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度(低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02 A (i (2A))
26 1A	部分负荷下燃油修正(1缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
27 1B	怠速控制阀	输出数字信号 脉冲宽度, 120Hz(低电位)	怠速马达	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02 A (i (2A))
27 1B	怠速下的燃油修正(1缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
28 1C	燃油修正(1缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
29 1D	PCV 阀	输出数字信号 开/关(低电位)	PCV 阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02 A (i (2A))
29 1D	1缸点火线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电阻	DME 电脑在每缸发生二次点火后,就会根据线束上的并联电阻的反馈信号,来确定点火是否发生
30 1E	EKAT 电源开关控制	输入数字信号 0-12v 二进制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会增加
30 1E	3缸点火线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电阻	DME 电脑在每缸发生二次点火后,就会根据线束上的并联电阻的反馈信号,来确定点火是否发生
31 1F	5缸点火线圈	输入模拟信号 100mv 点火正时	点火并联电阻	DME 电脑在每缸发生二次点火后,就会根据线束上的并联电阻的反馈信号,来确定点火是否发生

32 20	怠速马达 机械卡滞	DME 电脑内部 评估、逻辑	怠速马达	检测发动机实际转速和预定 转速之间的差值,如果差值不 在理想范围内 (+200/-100rpm),就会有 故障码被设定。
33 21	EKAT 电 脑	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会 增加
33 21	5 缸喷油 器线路	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	喷油器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02 A (i < 2A )
34 22	燃油修正 (2 缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
35 23	二次空气 喷射系统 /泵、	输出数字信号 开/关 (低电 位)	空气泵	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02 A (i < 2A )
35 23	怠速下的 燃油修正 (2 缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
36 24	部分负荷 下燃油修 正(1 缸)	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	修正数值的范围控制
39 27	EWS 信息 内容出错	输入二进制数 据流 0-12v “比特“(二进 制)信息	EWS	从 EWS 接收到的二进制信息 内容是无效的
40 28	1 缸侧催 化剂失效	输入模拟信号 0-1v 电压	催化剂前后 氧传感器	用比较催化剂前和催化剂后 氧传感器的数值来测量氧的 含量和催化剂的效率。后氧传 感器测得的数值必须比较稀。
42 2A	催化剂 1 加热器断 路	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会 增加
43 2B	催化剂 1 加热器短 路	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会 增加
44 2C	催化剂 1 电源开关 故障	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会 增加

45 2D	2 缸侧催化 剂失效	输入模拟信号 0-1v 电压	催化剂前后 氧传感器	用比较催化剂前和催化剂后 氧传感器的数值来测量氧的 含量和催化剂的效率。后氧传 感器测得的数值必须比较稀。
46 2E	催化剂 2 加热器断 路	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能，将来会 增加
47 2F	催化剂 2 加热器短 路	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能，将来会 增加
48 30	催化剂 2 电源开关 故障	输入数字信号 0-12v 二进制 信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能，将来会 增加
50 32	2-3 缸喷 油嘴	输出数字信号 开/关 (低电压)	喷油嘴	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路，正极短路 或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i <2A )
50 32	1 缸失火	DME 电脑内部 评估、 逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度，每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的，如 果 1 缸所用时间较长，将有 一个故障码被设定。
51 33	碳罐电磁 阀	输出数字信号 开/关 (低电压)	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路，正极短路 或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i <2A )
51 33	2 缸失火	DME 电脑内部 评估、 逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度，每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的，如 果 2 缸所用时间较长，将有 一个故障码被设定。
52 34	后排气阀 挡板	输出数字信号 稳定的 (低电压)	排气阀挡板	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路，正极短路 或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i <2A )
52 34	3 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度，每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的，如 果 3 缸所用时间较长，将有 一个故障码被设定。

53 35	怠速马达	输出数字信号 脉冲宽度, 120Hz(低电位)	怠速马达	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02A (i <2A )
53 35	4 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果 4 缸所用时间较长,将有 一个故障码被设定。
54 36	5 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果 5 缸所用时间较长,将有 一个故障码被设定。
55 37	催化剂前 氧传感器 加热线路 (2 缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02A (i <2A )
55 37	6 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/ 加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果 6 缸所用时间较长,将有 一个故障码被设定。
56 38	点火反馈 信号,并 联电阻断 路	输入模拟信号 32v 电压	点火并联电 阻	检测到正常的电压信号。如果 电压是 32v (二极管击穿电 压)相比之下二次点火电压还 能被检测到,则线束中的并联 电阻可能有问题
56 38	7 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/ 加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果 7 缸所用时间较长,将有 一个故障码被设定。
57 39	爆震传感 器 1 线路 ( 1 缸 侧)	输入模拟信号 13-19kHz 振幅	爆震传感器	检查爆震传感器在爆震期间 的振幅和电脑内部的爆震信 息相对比
57 39	8 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/ 加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果 8 缸所用时间较长,将有 一个故障码被设定。

59 3B	爆震传感器 2 线路 (2 缸侧)	输入模拟信号 13-19kHz 振幅	爆震传感器	检查爆震传感器在爆震期间的振幅和电脑内部的爆震信息相对比
61 3D	催化剂后 氧传感器 加热线路 (2 缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02A (i (2A))
62 3E	二次空气 喷射阀	输出数字信号 开/关(低电 位)	空气阀	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路,正极短路 或是断路,最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为(0.02A (i (2A))
62 3E	任一缸/ 多缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果有一缸所用时间较长,将 有一个故障码被设定。
63 3F	1 缸失 火,触媒 失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果有 1 缸所用时间较长,将 有一个故障码被设定。
64 40	2 缸失 火,触媒 失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果有 2 缸所用时间较长,将 有一个故障码被设定。
65 41	3 缸失 火,触媒 失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果有 3 缸所用时间较长,将 有一个故障码被设定。
65 41	凸轮轴位 置传感器	输入模拟信号 0-5v 相移	凸轮轴位置 传感器	凸轮轴的相位移动随着曲轴 的旋转而改变,相移取决于凸 轮轴和曲轴 2:1 的机械关系
66 42	4 缸失 火,触媒 失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转 速/加速度,每缸燃烧所用时 间相对来说是比较平均的,如 果有 4 缸所用时间较长,将 有一个故障码被设定。

67 43	5 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 5 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
68 44	EVAP 系统, 碳罐电磁阀	输出数字信号稳定的 (低电位)	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A))
68 44	6 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 6 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
69 45	燃油泵继电器	输出数字信号开/关 (低电位)	油泵继电器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A))
69 45	7 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 7 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
70 46	8 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 8 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
71 47	9 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 9 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
72 48	10 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 10 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。

73 49	11 缸失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 11 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
74 4A	空调压缩机继电器	输出数字信号开/关 (低电位)	空调压缩机继电器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A )
74 4A	12 缸失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 12 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
75 4B	任一缸/多缸失火	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有一缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
76 4C	触媒前氧传感器 (2 缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中是否存在短路。电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v), 否则的话将有故障码被设定。
77 4D	PCV 阀	输出数字信号开/关 (低电位)	PCV 阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A )
77 4D	触媒后氧传感器 (1 缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中是否存在短路。电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v), 否则的话将有故障码被设定。
78 4E	触媒后氧传感器 (2 缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v) , 否则的话将有故障码被设定。

78 4E	曲轴位置 传感器 (多齿)	输入数字信号 0-12v 频率/ 曲线	曲轴位置传 感器	曲轴位置传感器的信号是由许多齿在曲轴旋转的过程中得来的,如果信号得到的比实际的齿数多的话将有故障码被设定。
79 4F	氧传感器 加热器线 路(1缸 侧,传感 器2)	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02A (i < 2A))
80 50	二次空气 控制	输入模拟信号 0-1v 电压	氧传感器	通过二次空气泵增加空气流量,看氧传感器是否有反应,氧传感器必须检测到稀的情形,否则将有故障码被设定。
80 50	ASC 信号, 作用时间 过长。	输入数字信号 0-12v 点火正 时	ASC	检测到超时,故障为ASC信号起作用超过了5秒
81 51	蓄电池温 度传感器 (1)	输入数字信号 0-12v 二进 制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会增加
81 51	MSR 信 号,作用 时间过长	输入数字信号 0-12v 点火正时	ASC	检测到超时,故障为MSR信号起作用超过了5秒
82 52	蓄电池温 度传感器 (2)	输入数字信号 0-12v 二进 制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会增加
82 52	EML 信 号,作用 时间过长	输入数字信号 0-12v 点火正 时	EKAT 电脑	检测到超时,故障为EML信号起作用超过了5秒
83 53	蓄电池温 度传感器	输入数字信号 0-12v 二进 制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能,将来会增加
83 53	曲轴位置 传感器	输入数字信号 0-12v 频率/曲线	曲轴位置传 感器	检查纠正曲线信号和纠正预定的飞轮齿数
84 54	二次空气 喷射泵	输出数字信号 开/关(低电 位)	二次空气喷 射泵	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路,正极短路或是断路,最终阶段在DME电脑里都将会设一个内部信号为(0.02A (i < 2A))

84 54	二次空气喷射泵	输出数字信号开/关（低电位）	二次空气喷射泵	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
85 55	二次空气喷射阀	输出数字信号开/关（低电位）	二次空气喷射阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
91 5B	EVAP 系统，碳罐电磁阀线路（2 缸侧）	输出数字信号开/关（低电位）	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
93 5D	EVAP 散发控制系统	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
94 5E	EVAP 系统泄露严重	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力传感器	在净化过程中，油箱压力传感器必须起作用打开 TEV 阀降低压力，在一个预定的时间后必须到达最小，否则将有故障码被设定。
96 60	碳罐电磁阀	输出数字信号开/关（低电压）	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
97 61	EVAP 系统轻微泄露	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力传感器	油箱的气体在进气歧管真空的作用下进入碳罐，在特定时间内油箱压力传感器将会使用预定的压力
98 62	EVAP 系统，碳罐电磁阀线路	输出数字信号开/关（低电位）	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A（i（2A））
100 64	电脑内部信息	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试

100 64	变速器油冷却器	输出数字信号开/关 (低电位)	变速器油冷却器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i <2A )
101 65	内部控制模组	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
102 66	内部控制模组, 记忆保持通电	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
103 67	内部控制模组, 记忆功能	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
104 68	内部控制模组, RAM	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
105 69	内部控制模组, EEPROM	DME 电脑内部评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
48 30	催化剂 2 电源开关故障	输入数字信号 0-12v 二进制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能, 将来会增加
50 32	2-3 缸喷油嘴	输出数字信号开/关 (低电压)	喷油嘴	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i <2A )
50 32	1 缸失火	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 1 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
51 33	碳罐电磁阀	输出数字信号开/关 (低电压)	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i <2A )

51 33	2 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 2 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
52 34	后排气阀 挡板	输出数字信号 稳定的 (低电 压)	排气阀挡板	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i (2A )
52 34	3 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 3 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
53 35	怠速马达	输出数字信号 脉冲宽度, 120Hz(低电位)	怠速马达	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i (2A )
53 35	4 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 4 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
54 36	5 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 5 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
55 37	催化剂前 氧传感器 加热线路 (2 缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间 无论何时负极短路, 正极短路 或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信 号为 (0.02A (i (2A )
55 37	6 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果 6 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。

56 38	点火反馈信号，并联电阻断路	输入模拟信号 32v 电压	点火并联电阻	检测到正常的电压信号。如果电压是 32v（二极管击穿电压）相比之下二次点火电压还能被检测到，则线束中的并联电阻可能有问题
56 38	7 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度，每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的，如果 7 缸所用时间较长，将有一个故障码被设定。
57 39	爆震传感器 1 线路 (1 缸侧)	输入模拟信号 13-19kHz 振幅	爆震传感器	检查爆震传感器在爆震期间的振幅和电脑内部的爆震信息相对比
57 39	8 缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度，每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的，如果 8 缸所用时间较长，将有一个故障码被设定。
59 3B	爆震传感器 2 线路 (2 缸侧)	输入模拟信号 13-19kHz 振幅	爆震传感器	检查爆震传感器在爆震期间的振幅和电脑内部的爆震信息相对比
61 3D	催化剂后 氧传感器 加热线路 (2 缸侧)	输出数字信号 脉冲宽度(低电 位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A )
62 3E	二次空气 喷射阀	输出数字信号 开/关 (低电 位)	空气阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A )
62 3E	任一缸/ 多缸失火	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度，每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的，如果有一缸所用时间较长，将有一个故障码被设定。
63 3F	1 缸失 火，触媒 失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度，每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的，如果有 1 缸所用时间较长，将有一个故障码被设定。

64 40	2 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 2 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
65 41	3 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 3 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
65 41	凸轮轴位置传感器	输入模拟信号 0-5v 相移	凸轮轴位置传感器	凸轮轴的相位移动随着曲轴的旋转而改变, 相移取决于凸轮轴和曲轴 2: 1 的机械关系
66 42	4 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 4 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
67 43	5 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部 评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 5 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
68 44	EVAP 系统, 碳罐电磁阀	输出数字信号 稳定的 (低电位)	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A )
68 44	6 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部 评估、 逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 6 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
69 45	燃油泵继电器	输出数字信号 开/关 (低电位)	油泵继电器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A )

69 45	7 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 7 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
70 46	8 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平的, 如果有 8 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
71 47	9 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 9 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
72 48	10 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 10 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
73 49	11 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 11 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
74 4A	空调压缩机继电器	输出数字信号开/关 (低电位)	空调压缩机继电器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A < i < 2A )
74 4A	12 缸 失火, 触媒失效	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有 12 缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。
75 4B	任一缸 / 多缸失火	DME 电脑内部评估、逻辑	计算器	曲轴位置传感器检测曲轴转速/ 加速度, 每缸燃烧所用时间相对来说是比较平均的, 如果有一缸所用时间较长, 将有一个故障码被设定。

75 4B	触媒前氧传感器 (1缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中是否存在短路。电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v), 否则的话将有故障码被设定。
76 4C	触媒前氧传感器 (2缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中是否存在短路。电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v), 否则的话将有故障码被设定。
77 4D	PCV 阀	输出数字信号 开/关 (低电位)	PCV 阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A))
77 4D	触媒后氧传感器 (1缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	用检查氧传感器的信号范围来确定在输入线路中是否存在短路。电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v), 否则的话将有故障码被设定。
78 4E	触媒后氧传感器 (2缸侧)	输入模拟信号 0-5v (高电位是混合气稀)	氧传感器	电压信号必须在预定的范围内 (0.1v-4.9v) , 否则的话将有故障码被设定。
78 4E	曲轴位置传感器 (多齿)	输入数字信号 0-12v 频率 / 曲线	曲轴位置传感器	曲轴位置传感器的信号是由许多齿在曲轴旋转的过程中得来的, 如果信号得到的比实际的齿数多的话将有故障码被设定。
79 4F	氧传感器加热器线路 (1缸侧, 传感器 2)	输出数字信号 脉冲宽度 (低电位)	氧传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i < 2A))
80 50	二次空气控制	输入模拟信号 0-1v 电压	氧传感器	通过二次空气泵增加空气流量, 看氧传感器是否有反应, 氧传感器必须检测到稀的情形, 否则将有故障码被设定。
80 50	ASC 信号, 作用时间长。	输入数字信号 0-12v 点火正时	ASC	检测到超时, 故障为为 ASC 信号起作用超过了 5 秒

81 51	MSR 信号, 作用时间过长	输入数字信号 0-12v 点火正时	ASC	检测到超时, 故障为为 MSR 信号起作用超过了 5 秒
82 52	蓄电池温度传感器 (2)	输入数字信号 0-12v 二进制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能, 将来会增加
82 52	EML 信号, 作用时间过长	输入数字信号 0-12v 点火正时	EKAT 电脑	检测到超时, 故障为 EML 信号起作用超过了 5 秒
83 53	蓄电池温度传感器	输入数字信号 0-12v 二进制信息	EKAT 电脑	MY99 暂且无此功能, 将来会增加
83 53	曲轴位置传感器	输入数字信号 0-12v 频率 / 曲线	曲轴位置传感器	检查纠正曲线信号和纠正预定的飞轮齿数
84 54	二次空气喷射泵	输出数字信号 开/关 (低电位)	二次空气喷射泵	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A))
84 54	二次空气喷射泵	输出数字信号 开/关 (低电位)	二次空气喷射泵	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A))
85 55	二次空气喷射阀	输出数字信号 开/关 (低电位)	二次空气喷射阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A))
91 5B	EVAP 系统, 碳罐电磁阀线路 (2 缸侧)	输出数字信号 开/关 (低电位)	碳罐电磁阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A))
93 5D	EVAP 散发控制系统	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力传感器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路, 正极短路或是断路, 最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为 (0.02A (i (2A))

94 5E	EVAP 系 统泄露严 重	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力 传感器	在净化过程中，油箱压力传感器必须起作用打开 TEV 阀降低压力，在一个预定的时间后必须到达最小，否则将有故障码被设定。
96 60	碳罐电磁 阀	输出数字信号 开/关（低电 压）	碳罐电磁 阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A <i <2A）
97 61	EVAP 系 统轻微泄 露	输入模拟信号 0-5v 电压	油箱压力 传感器	油箱的气体在进气歧管真空的作用下进入碳罐，在特定时间内油箱压力传感器将会使用预定的压力
98 62	EVAP 系 统，碳罐 电磁阀线 路	输出数字信号 开/关（低电 位）	碳罐电磁 阀	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A <i <2A）
100 64	电脑内部 信息	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
100 64	变速器油 冷却器	输出数字信号 开/关（低电 位）	变速器油 冷却器	在输出晶体管和连接件之间无论何时负极短路，正极短路或是断路，最终阶段在 DME 电脑里都将会设一个内部信号为（0.02A <i <2A）
101 65	内部控制 模组	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
102 66	内部控制 模组，记 忆保持通 电	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
103 67	内部控制 模组，记 忆功能	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
104 68	内部控制 模组，RAM	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试
105 69	内部控制 模组， EEPROM	DME 电脑内部 评估、逻辑	DME 电脑	ROM, RAM 和 PROM 的内部硬件测试