

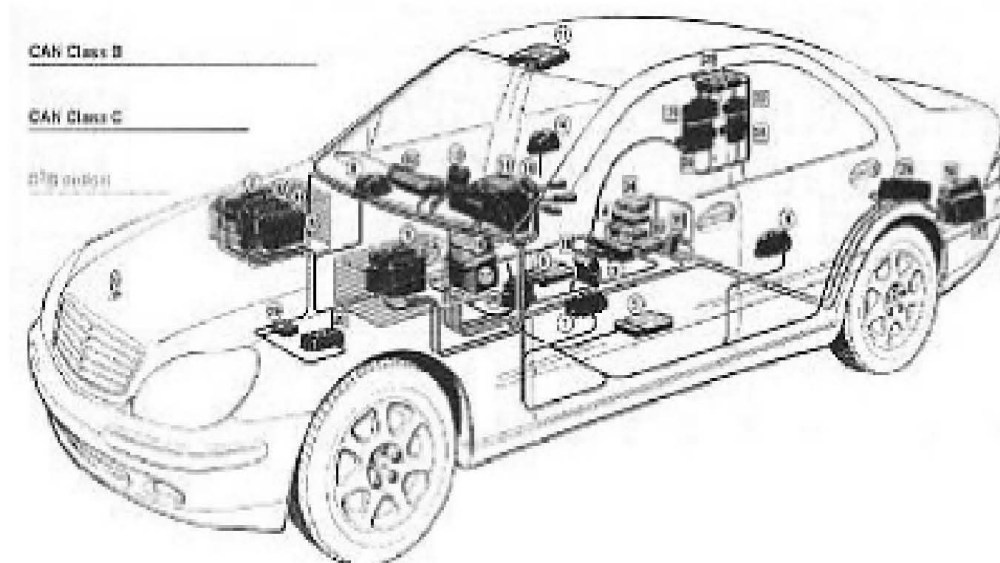
C1026-001、C1026-002、C1026-004、 C1026-008、C1026-0016、C1026-032、 C1026-064 CAN 通讯故障解析

故障码说明：

DTC	说明
C1026-001	CAN 通讯故障
C1026-002	与 EIS 控制模组 (N73) 之 CAN 通讯故障
C1026-004	与仪表板 (AI) 之 CAN 通讯故障
C1026-008	与刹车控制模组 (N47/5) 之 CAN 通讯故障
C1026-0016	与方向机柱控制模组 (N80) 之 CAN 通讯故障
C1026-032	与刹车控制模组 (N47/5) 之 CAN 通讯故障
C1026-064	与方向机柱控制模组 (N80) 之 CAN 通讯故障

故障码分析：

出现这一类 CAN 通讯不良的故障码时，可能的故障元件是 ADS 悬吊控制模组 (N51)，亦有可能是故障码提及的远端系统控制模组，所以要用 次页方法区分可能的故障。



故障码诊断流程:

1). 处理方法 A:

A). 进入故障诊断仪 SHORT TEST 功能, 执行全车模组 CAN 诊断, 优先排除 ADS 之外的其他故障码。

B). 排除 ADS 之外的其他故障之后, 尝试清除故障码并再次读取 ADS 系统故障码。

2). 处理方法 B:

检查控制模组电源供应与搭铁问题。

3). 处理方法 C:

A). 抽出点火钥匙, 拆开 ADS 控制模组, 量测 CAN H 与 CAN L 两线的电阻值, 应为 55-65 欧姆, 这是 ENGINE CAN (CAN C) 网路终锻电阻并联的数值和, CAN C 网路装置有终端电阻的元件只有引擎控制模组与 EIS 电子点火开关。

B). 量测 CAN H (绿/白) 的休止电压与操作电压

C). 量测 CAN L (绿) 的休止电压与操作电压

4). CAN 的休止与操作状况电压比较表

信号	休止状态			操作状态		
	最小	实际	最大	最小	实际	最大
CAN HIGH	2. 0V	2. 5V	3. 0V	2. 75V	3. 5V	4. 5V
CAN LOW	2. 0V	2, 5V	3. 0V	0. 5V	1. 5V	2. 25V

