

2014 款大众新途锐驻车制动器基本调整 引导功能操作方法

实测车型：14 年途锐，车架号：WVGAB97P7ED0*****

操作指引：

- 1). 选择大众车型软件 v28.00 以上版本；
- 2). 选择引导型功能；
- 3). 选择自动识别车型，如图 1；



图 1

- 4). 选择 53 驻车制动器；
- 5). 选择控制单元自诊断；
- 6). 读取到两个故障码：“B201000 无基本设置”、“B2010F0 无基本设置-偏差超出预期范围”；

7). 选择 53-电动-机械驻车制动器基本调整, 注意, 以下的操作要满足提示条件中的要求, 请认真阅读并按提示进行操作。操作期间的供电电压要大于 12V, 如图 2;



图 2

8). 仔细阅读功能测试提示, 要求编码和进行试车磨合, 如图 3;



图 3

- 9). 准备工作首先是确定汽车零件号索引和设码，然后关闭点火开关，清除车辆识别码，清除后再次打开点火开关，如图 4；



确定零件号索引和设码:

- 通过车辆数据卡检查是否记录了PR编号B2H (部件总成, 韩国)
- PR编号B2H是否已记录在车辆数据卡中？



图 4

- 10). 注意对比车辆识别码，如图 5；



检查车辆识别码:

自电子-机械驻车制动器控制单元-J540得到的VIN读数 (000000) 与车辆的VIN不匹配。 (142393) .
接着，删除电动-机械驻车制动器控制单元中的车辆识别码。

注意：

如果清除自电子-机械驻车制动器控制单元-J540的VIN，则随后需要执行电子-机械驻车制动器的基本设置。一旦基本设置完成，将重新写入VIN。



图 5

11). 提示清除车辆识别码, 如图 6;

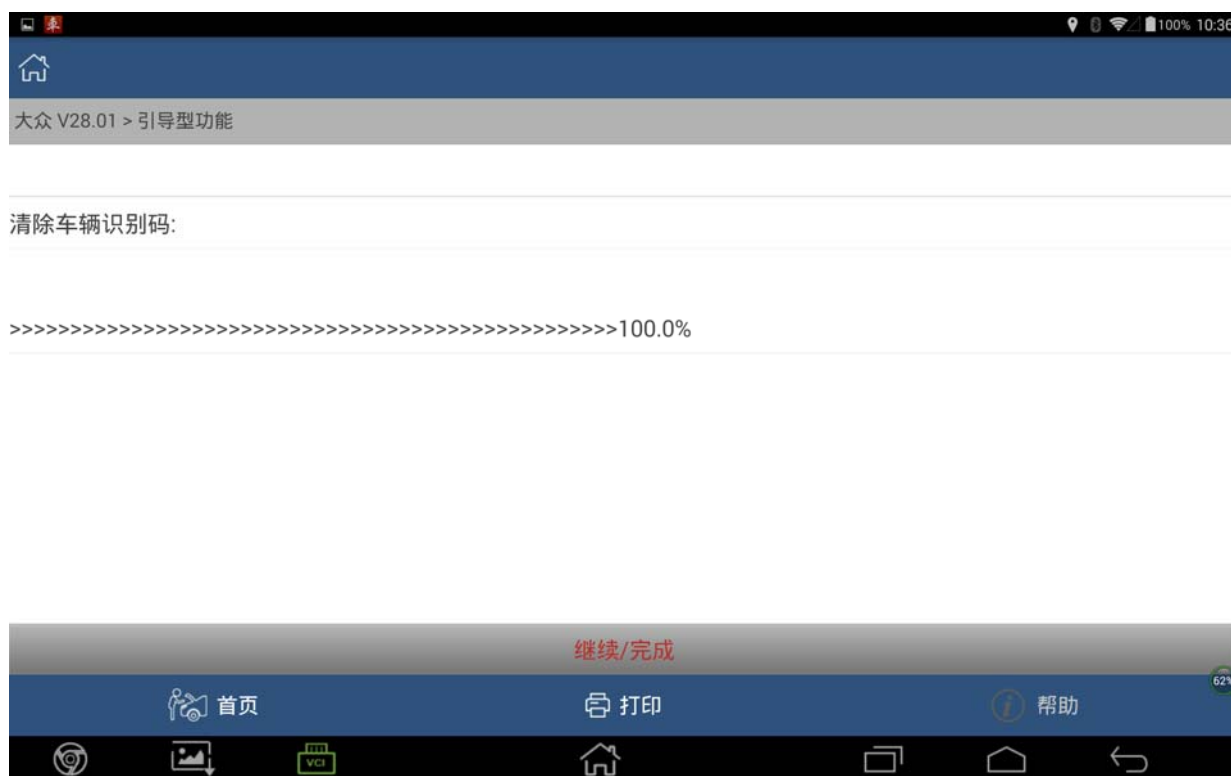


图 6

12). 执行编码, 如图 7;



图 7

13). 提示踩下制动踏板，并按下驻车制动开关，如图 8；



图 8

14). 进行检查初始位置，接合伺服电机，然后再脱开伺服电机，如图 9；



图 9

15). 操作完成后关闭点火开关, 接着启动发动机, 并使其怠速运转, 此时开始进行驻车制动器的磨合过程, 要求和具体过程如图 10;



图 10

16). 操作时提示注意事项, 如图 11;



图 11

17). 根据每一步操作提示进行磨合, 如图 12、图 13、图 14、图 15;



图 12



图 13

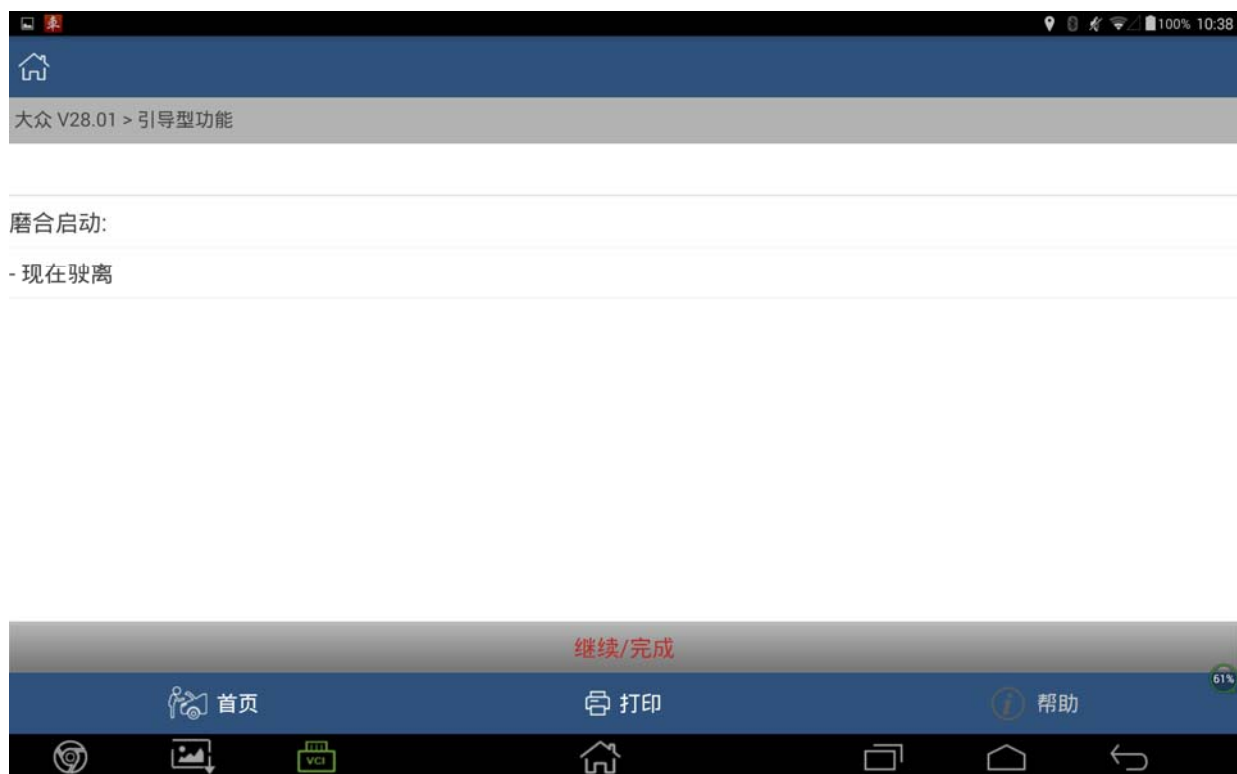


图 14

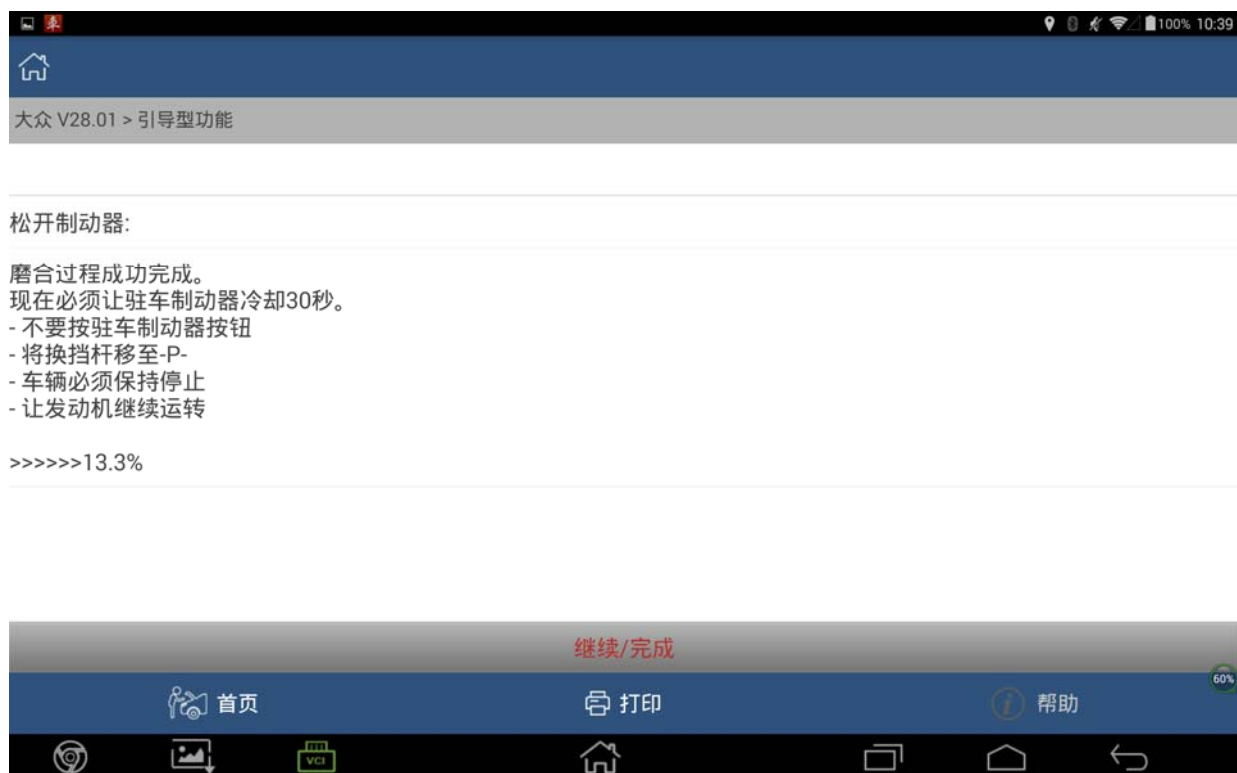


图 15

18). 驻车制动器的磨合成功后进行基本设置，直到成功完成，如图 16、图 17、图 18;



基本设置:

现在，继续电动-机械驻车制动器的基本设置。
控制马达将多次打开和关闭。



图 16



基本设置:

基本设置已经成功完成。



图 17



分析正常:

电子机械式驻车制动器的基本设置成功执行。系统现在可以使用。
测试结束！



图 18

19). 当基本设置成功完成后再次返回【控制单元自诊断】中进行清码和读码，此时，清码成功，汽车中的故障指示灯也随之熄灭，如图 19，操作结束。

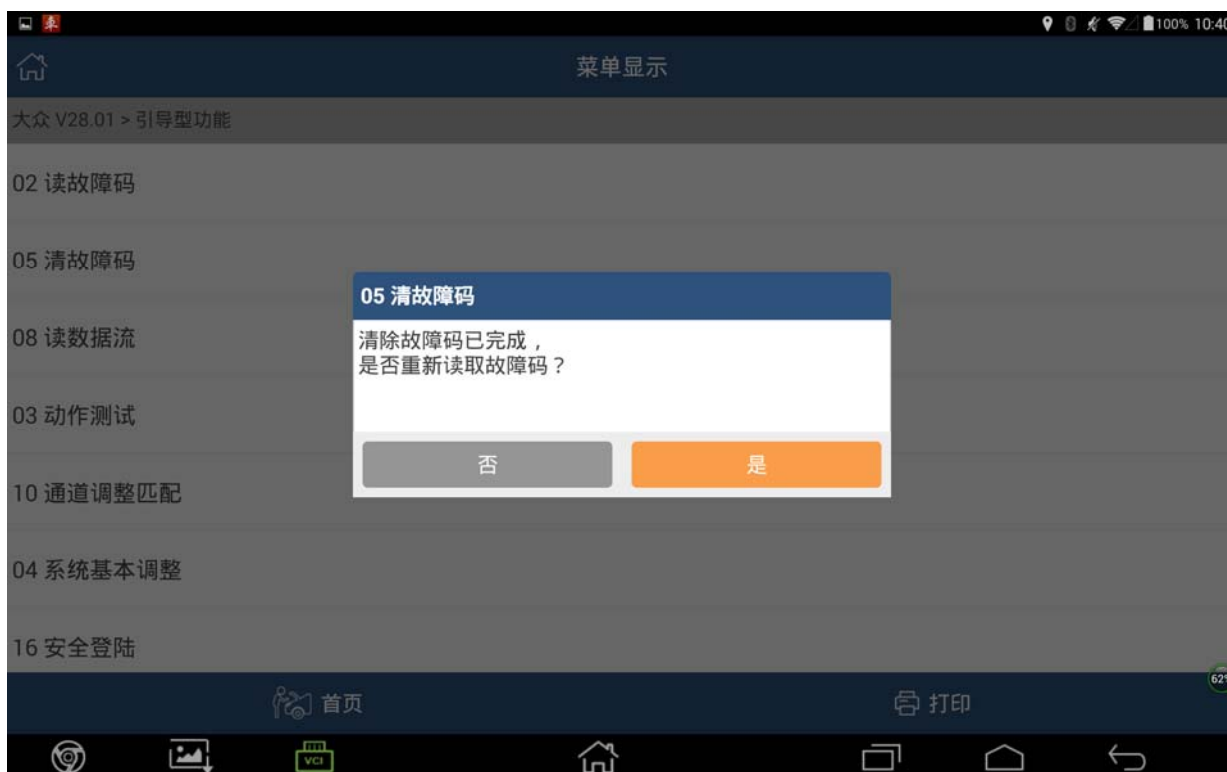


图 19

声明:

该文档内容归深圳市元征科技股份有限公司版权所有，任何个人和单位不经同意不得引用或转载。